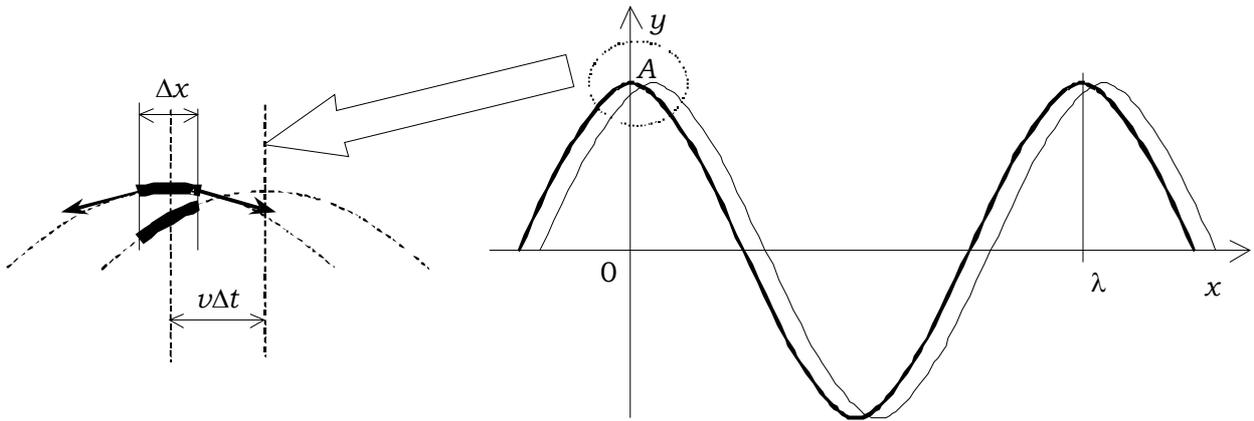


## 弦を伝わる波の速さ



弦の線密度が  $\rho$  [kg/m]、弦の張力が  $S$  [N] の弦を伝わる波がある。この波の波長は  $\lambda$  [m]、振幅は  $A$  [m]、弦を伝わる波の速さは  $v$  [m/s] である。上の図に示すように、時刻  $t$  [s] の波が太線で示す位置におり、このとき、 $x=0$  の位置に変位が正に最大である。この波が、時刻  $t + \Delta t$  [s] のときに細線の位置に移動した。このときの時間  $\Delta t$  [s] の間に、弦の微小部分がどのように動いたかを考えてみることで、弦を伝わる波の速さの公式が  $v = \sqrt{\frac{S}{\rho}}$  になることを導いてみよう。ただし、このとき、 $\Delta t$  は十分に短い時間を表し、 $x$  がゼロに

近いとき、 $\sin x \cong x$ 、 $\cos x \cong 1 - \frac{1}{2}x^2$ 、 $\tan x \cong \sin x$  の近似式が成立する。

(1) 時刻  $t$  のときの波を方程式で表しなさい。

弦の微小部分の長さを  $\Delta x$  とし、微小部分の中央を  $x=0$  とする。

(2) 微小部分が  $\Delta t$  の間に  $y$  軸方向の移動距離を図から求めなさい。(微小部分中央の移動を考えればよい)  
次に、微小部分にかかる力を使って運動を計算してみよう。

(3) 微小部分にかかる力の  $y$  成分を求めなさい。

$\Delta t$  の間の微小部分の運動が等加速度運動であるとみなすと、この微小部分の運動が計算できる。

(4) 微小部分の  $y$  軸方向の運動の運動方程式を作りなさい。

(5) 微小部分の加速度の  $y$  軸方向成分を求めなさい。

(6) 微小部分の  $y$  軸方向の移動距離を等加速度運動の公式を使って求めなさい。

(7) 弦を伝わる波の速さが  $v = \sqrt{\frac{S}{\rho}}$  になることを導きなさい。

弦を伝わる波の速さ

(1) 図より、 $y = A \cos \frac{2\pi x}{\lambda} \dots \textcircled{1}$  または、 $y = A \sin \left( \frac{2\pi x}{\lambda} + \frac{\pi}{2} \right)$

(2) 波が  $\Delta t$  の間に  $v\Delta t$  進むので、微小部分が  $y$  軸方向に移動する距離は、 $\Delta y = A \cos \frac{2\pi \cdot v\Delta t}{\lambda} - A$  であ

るから、 $\Delta y = -\frac{A}{2} \left( \frac{2\pi v\Delta t}{\lambda} \right)^2 = -\frac{2\pi^2 A v^2}{\lambda^2} (\Delta t)^2 \dots \textcircled{2}$  である。

(3) 微小部分にかかる張力は  $x = \frac{1}{2} \Delta x$  での接線の向きになる。この接線と  $x$  軸との角度を  $\theta$  とすると、張

力の  $y$  軸方向成分は  $S_y = S \sin \theta$  である。波の方程式 (弦を表す関数)  $\textcircled{1}$  より、

$$\frac{dy}{dx} = -A \sin \frac{2\pi x}{\lambda} \cdot \frac{2\pi}{\lambda} = -\frac{2\pi A}{\lambda} \sin \frac{2\pi x}{\lambda}$$

である。また、 $\frac{dy}{dx} = \tan \theta$  でもある。このとき、 $\theta$  はゼロに近いの

で、近似式  $\tan \theta \cong \sin \theta$  が成立する。したがって、 $S_y = S \times \left\{ -\frac{2\pi A}{\lambda} \sin \left( \frac{2\pi A}{\lambda} \cdot \frac{\Delta x}{2} \right) \right\}$  であるから、

$$S_y = -\frac{2\pi^2 A^2 S \Delta x}{\lambda^2}$$

になる。微小部分には張力が左右両方からかかるので、 $F_y = -\frac{4\pi^2 A^2 S \Delta x}{\lambda^2}$

(4) 微小部分の質量は  $m = \rho \Delta x$  だから、 $y$  軸方向の運動方程式は  $\rho \Delta x \cdot a_y = -\frac{4\pi^2 A^2 S \Delta x}{\lambda^2}$  である。

(5) 運動方程式  $\rho \Delta x \cdot a_y = -\frac{4\pi^2 A^2 S \Delta x}{\lambda^2}$  から、加速度は  $a_y = -\frac{4\pi^2 A^2 S}{\lambda^2 \rho}$  になる。

(6) 加速度は  $a_y = -\frac{4\pi^2 A^2 S}{\lambda^2 \rho}$  を、等加速度運動の公式  $x = v_0 t + \frac{1}{2} a t^2$  に代入して、時間  $\Delta t$  での移動距

離を求めると、 $\Delta y = 0(\Delta t) + \frac{1}{2} \left( -\frac{4\pi^2 A^2 S}{\lambda^2 \rho} \right) (\Delta t)^2 = -\frac{2\pi^2 A^2 S}{\lambda^2 \rho} (\Delta t)^2 \dots \textcircled{3}$  だ。

(7)  $\Delta y = -\frac{2\pi^2 A v^2}{\lambda^2} (\Delta t)^2 \dots \textcircled{2}$ 、 $\Delta y = -\frac{2\pi^2 A^2 S}{\lambda^2 \rho} (\Delta t)^2 \dots \textcircled{3}$  だから、 $-\frac{2\pi^2 A^2 v^2}{\lambda^2} (\Delta t)^2 = -\frac{2\pi^2 A^2 S}{\lambda^2 \rho} (\Delta t)^2$

が成立する。両辺整理すると  $v^2 = \frac{S}{\rho}$  になる。よって、弦を伝わる波の速さは  $v = \sqrt{\frac{S}{\rho}}$  である。